

# **Moteur synchrone: structure**

**Conversion électromécanique**

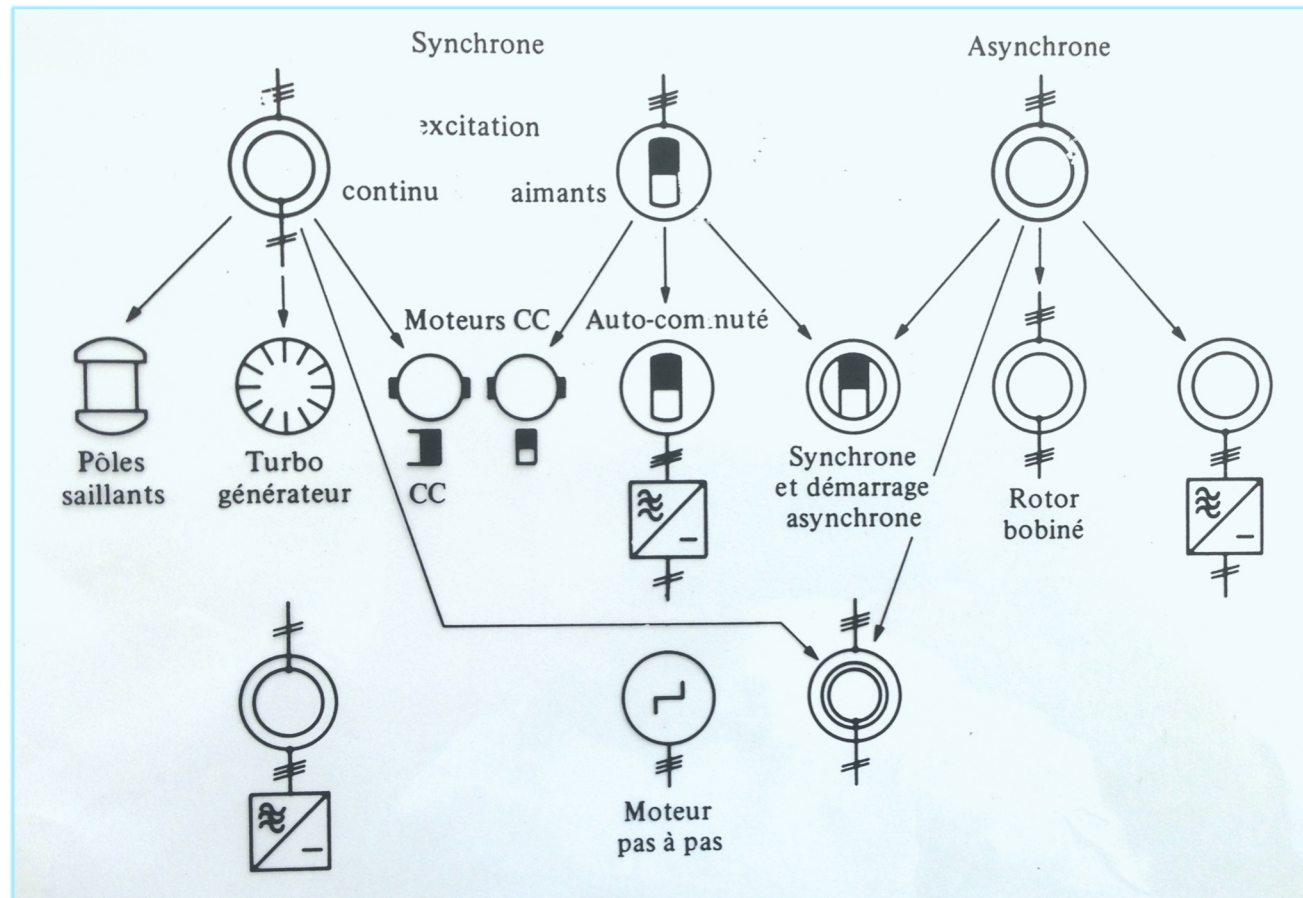
Prof. Perriard & Dr Koechli

# Structure des moteurs synchrones

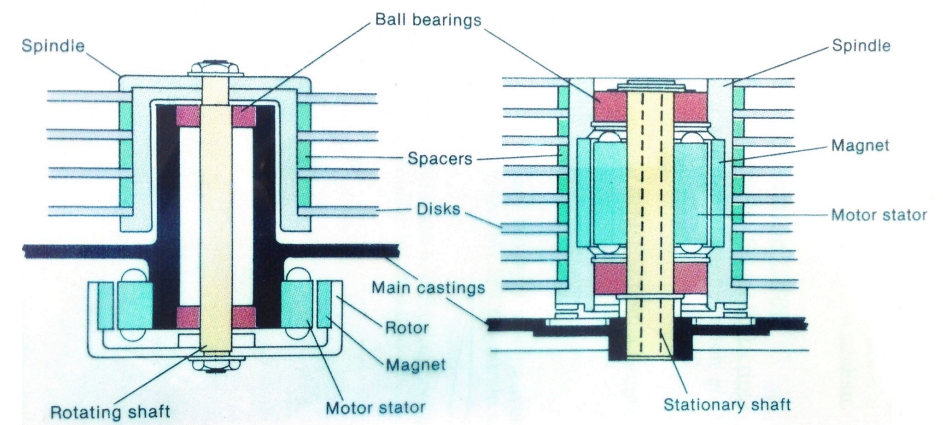
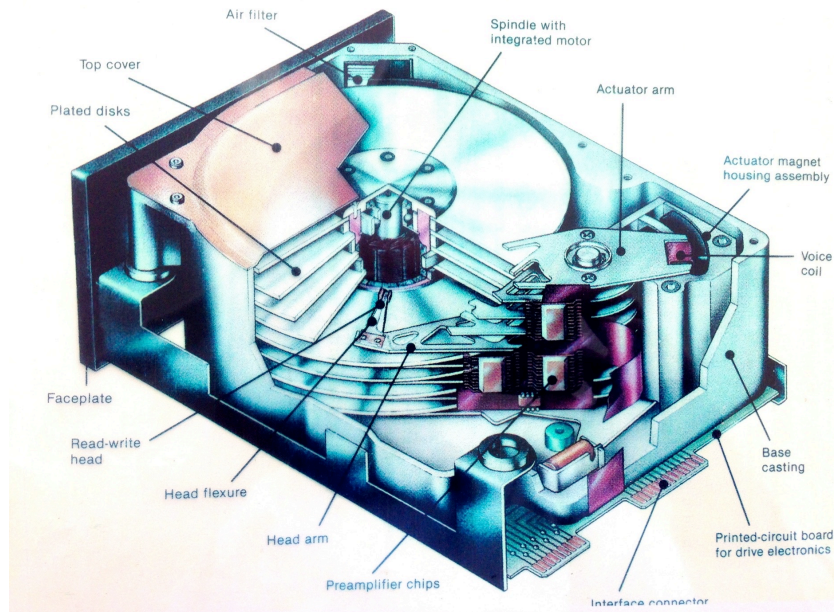
---

- Bobinage polyphasé pour créer un champ tournant
- Interaction avec un rotor pour la conversion
- Multitude de possibilités

# Structure des moteurs synchrones

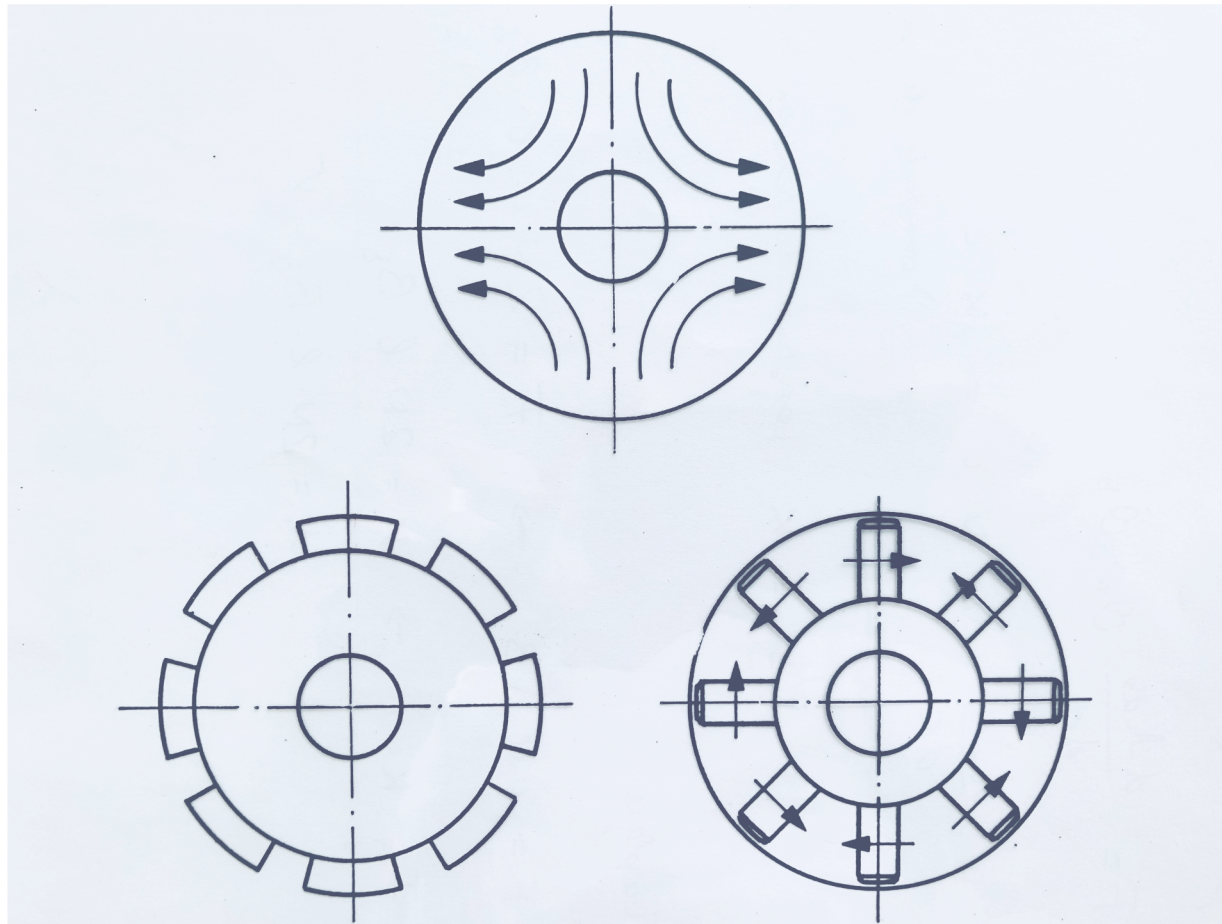


# Structure des moteurs synchrones

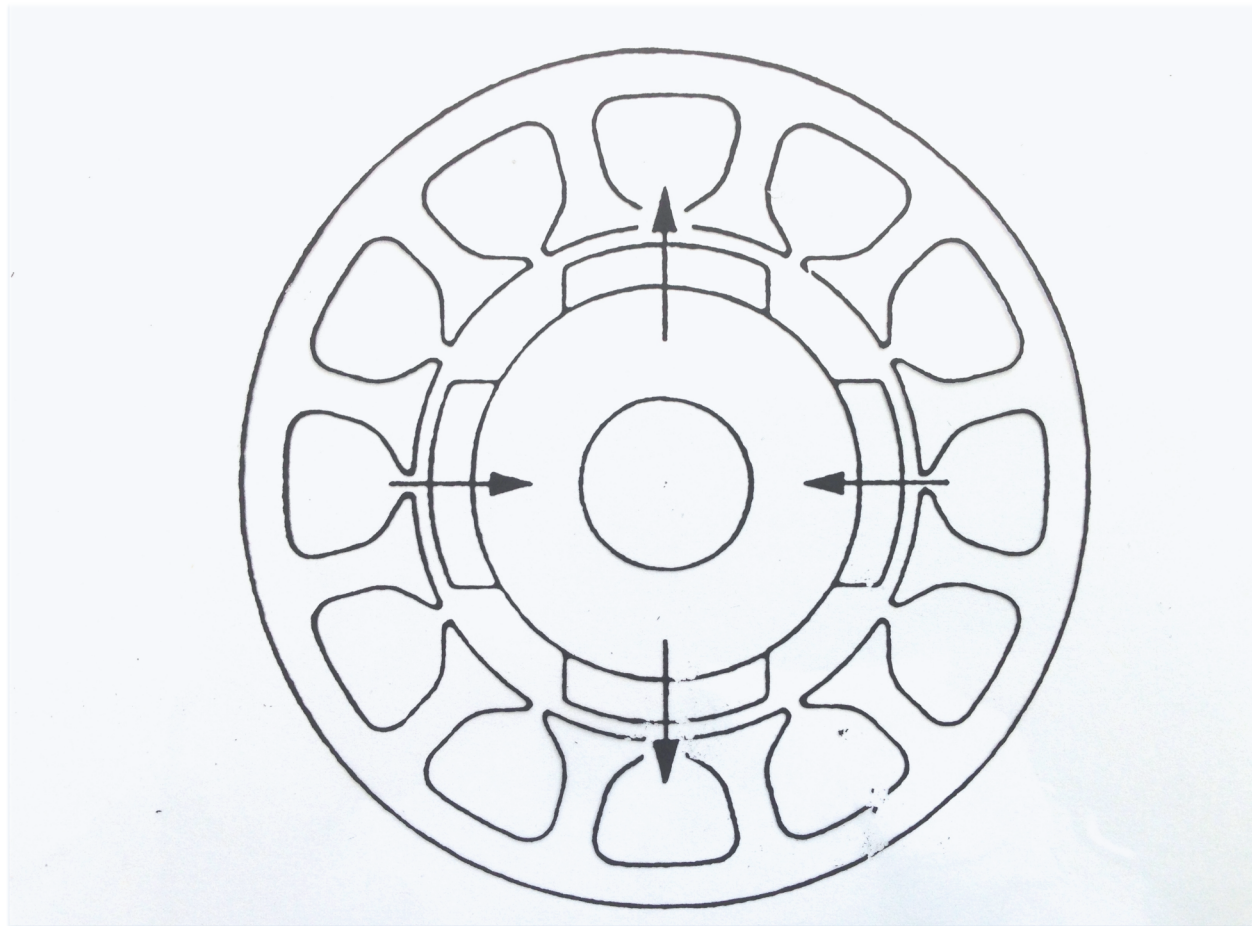




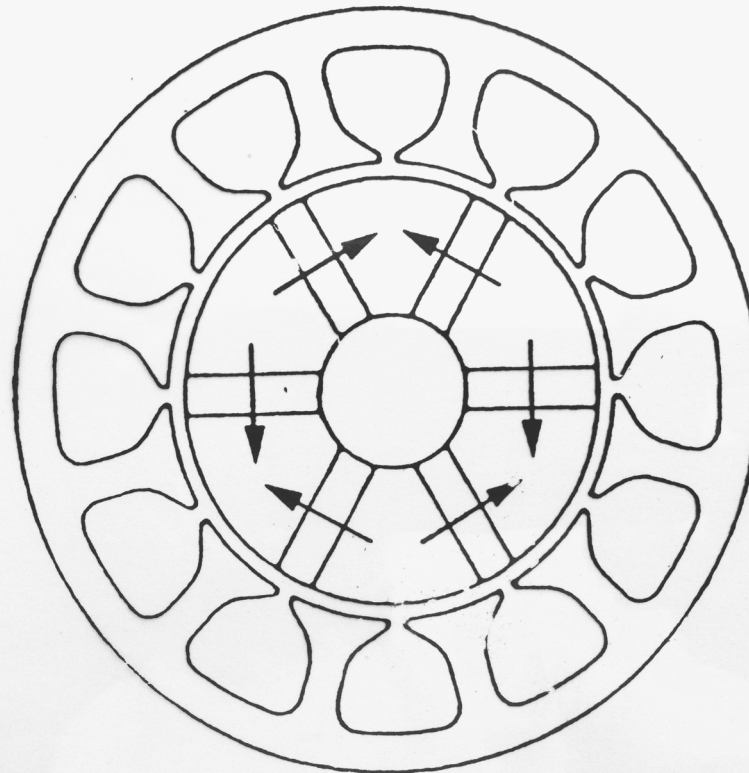
# Structure des moteurs synchrones



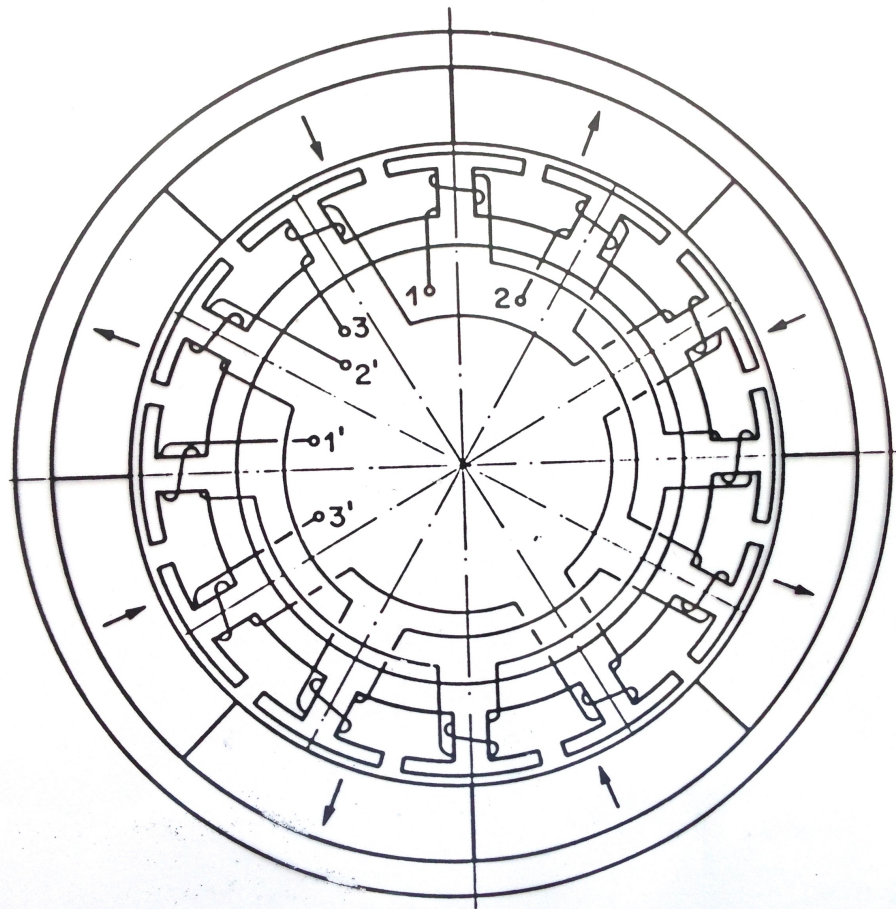
# Structure des moteurs synchrones



# Structure des moteurs synchrones

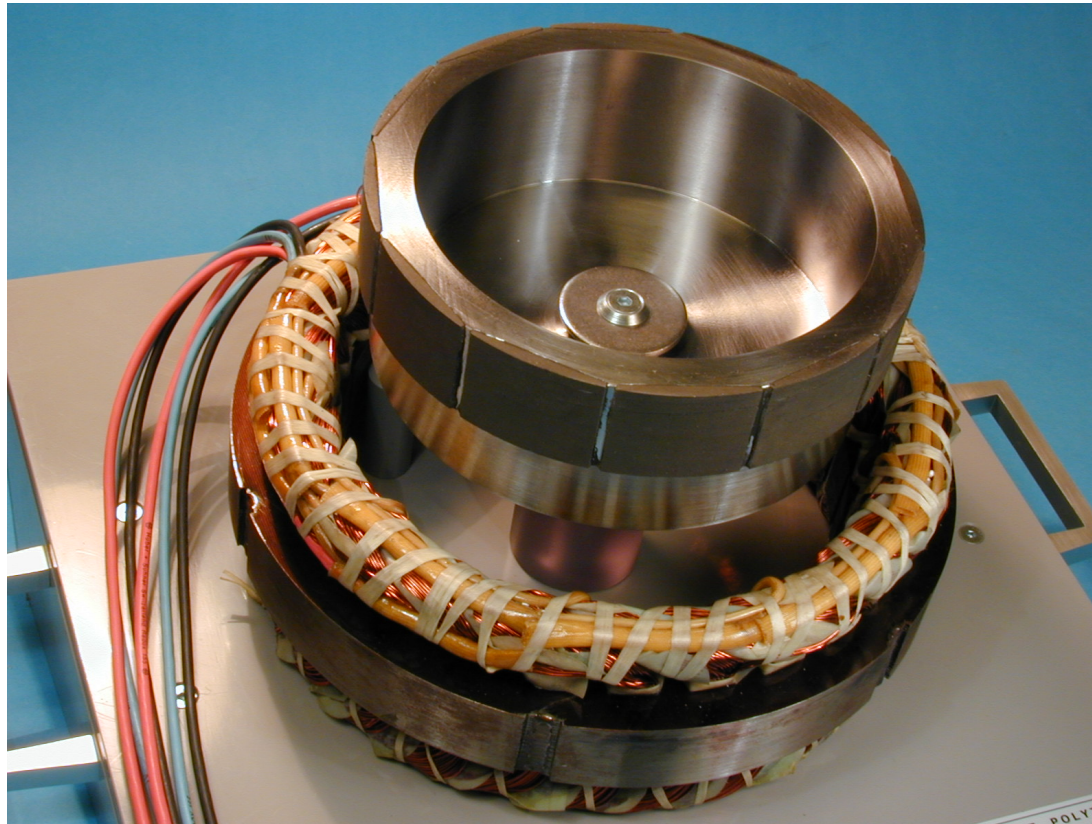


# Structure des moteurs synchrones

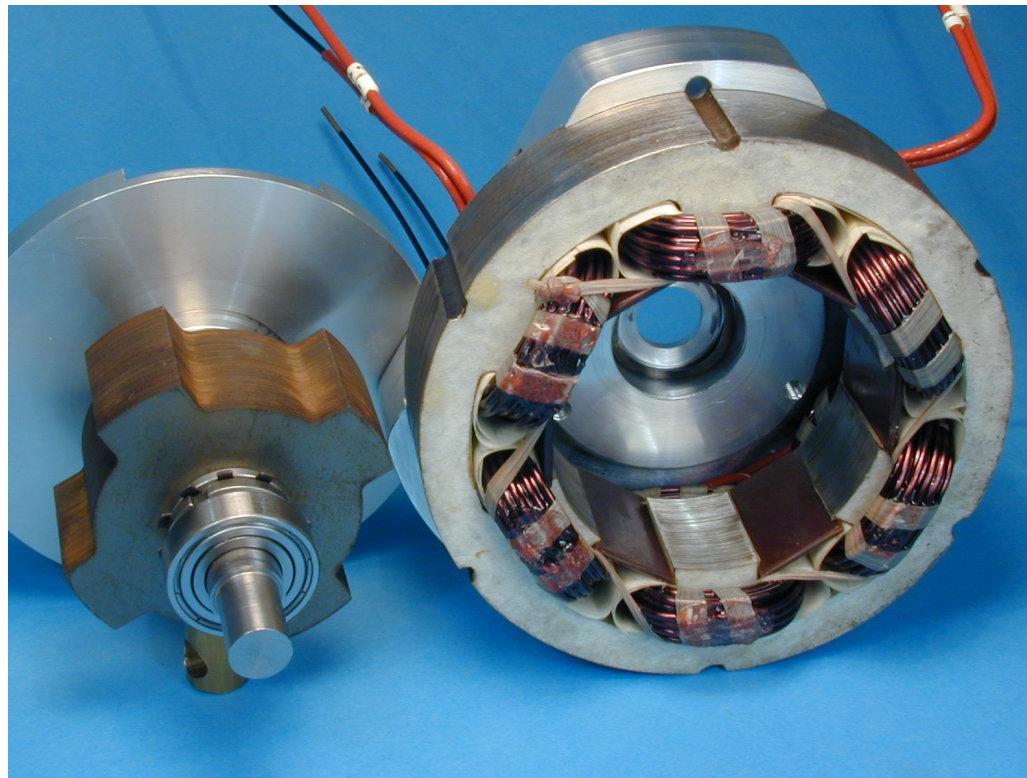




# Structure des moteurs synchrones

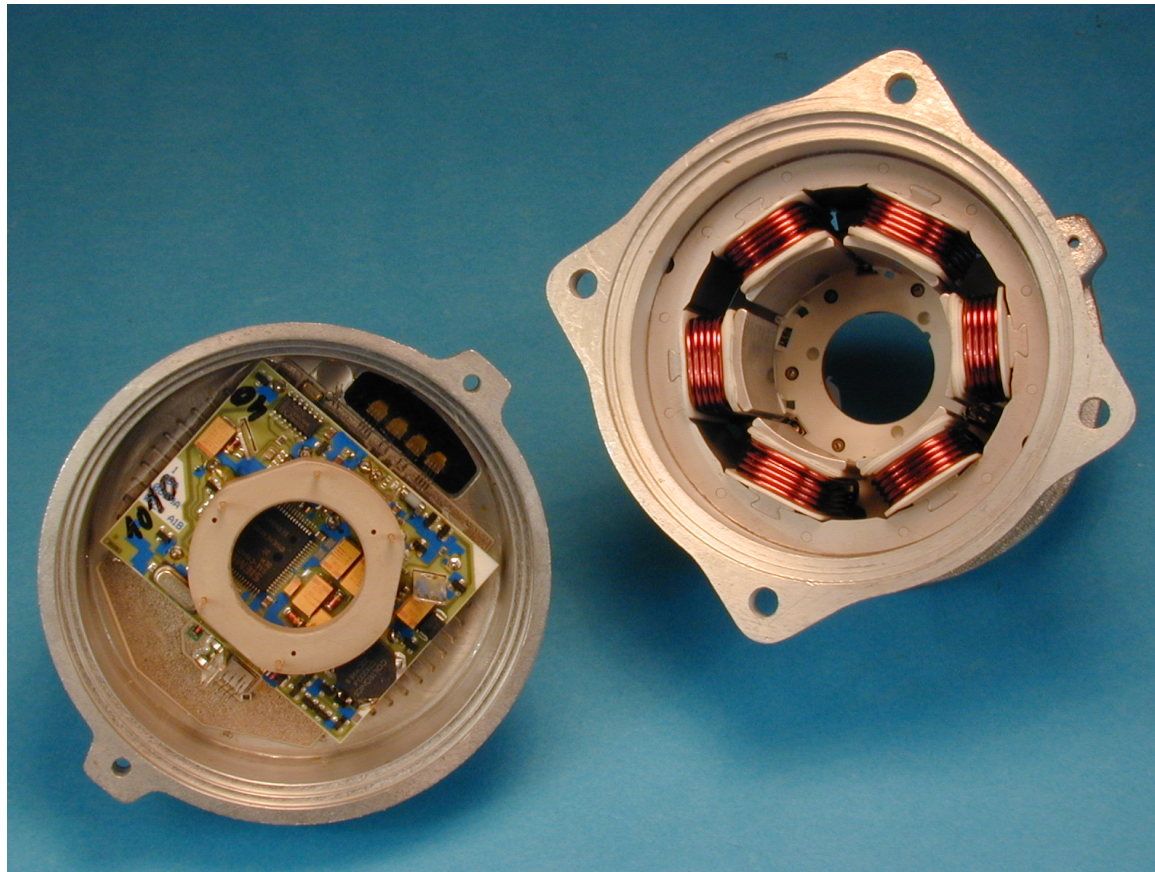


# Structure des moteurs synchrones

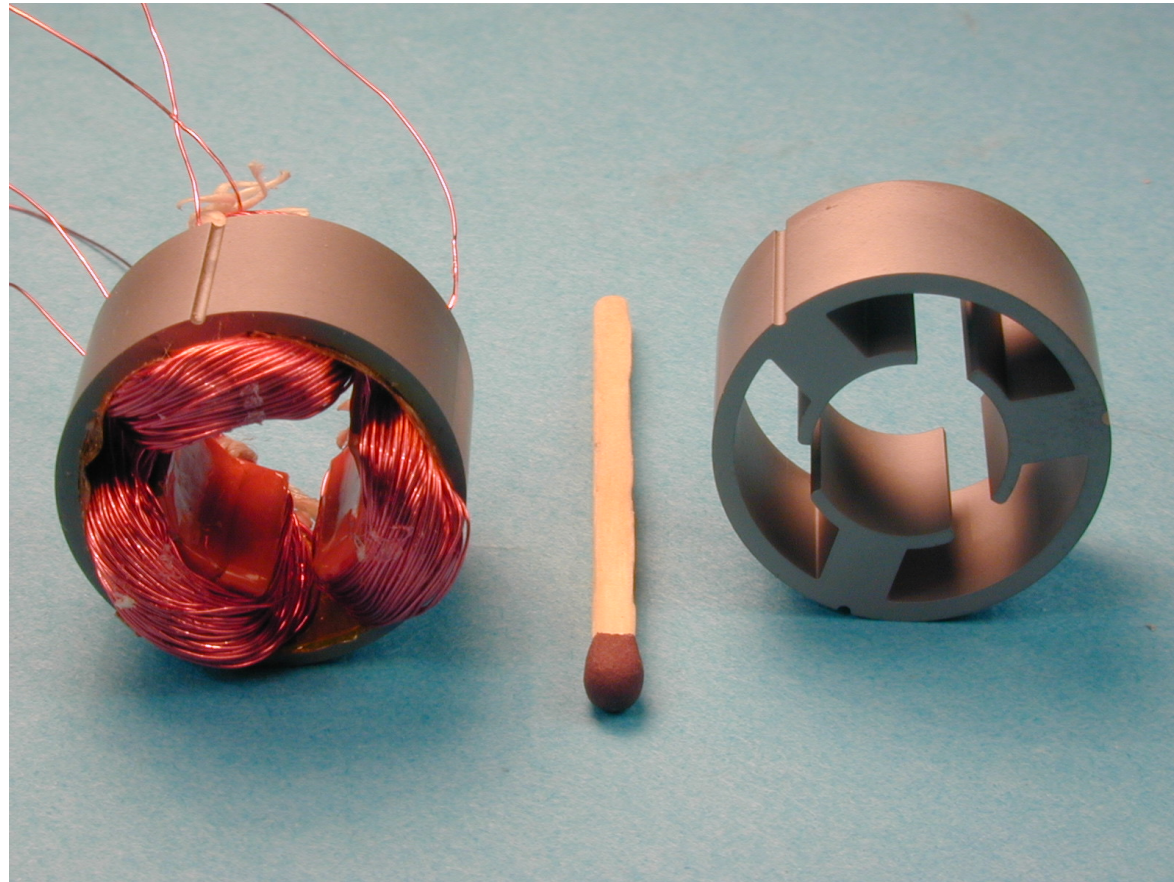




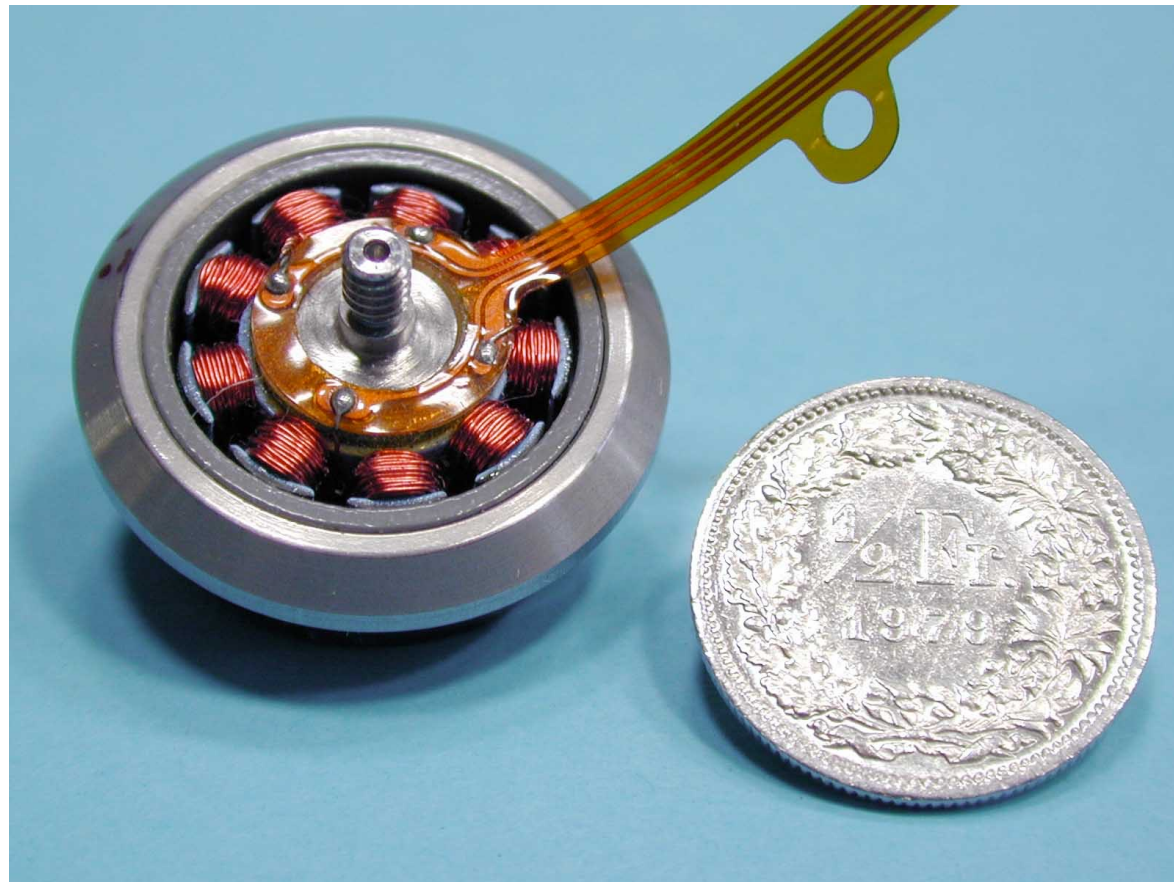
# Structure des moteurs synchrones



# Structure des moteurs synchrones

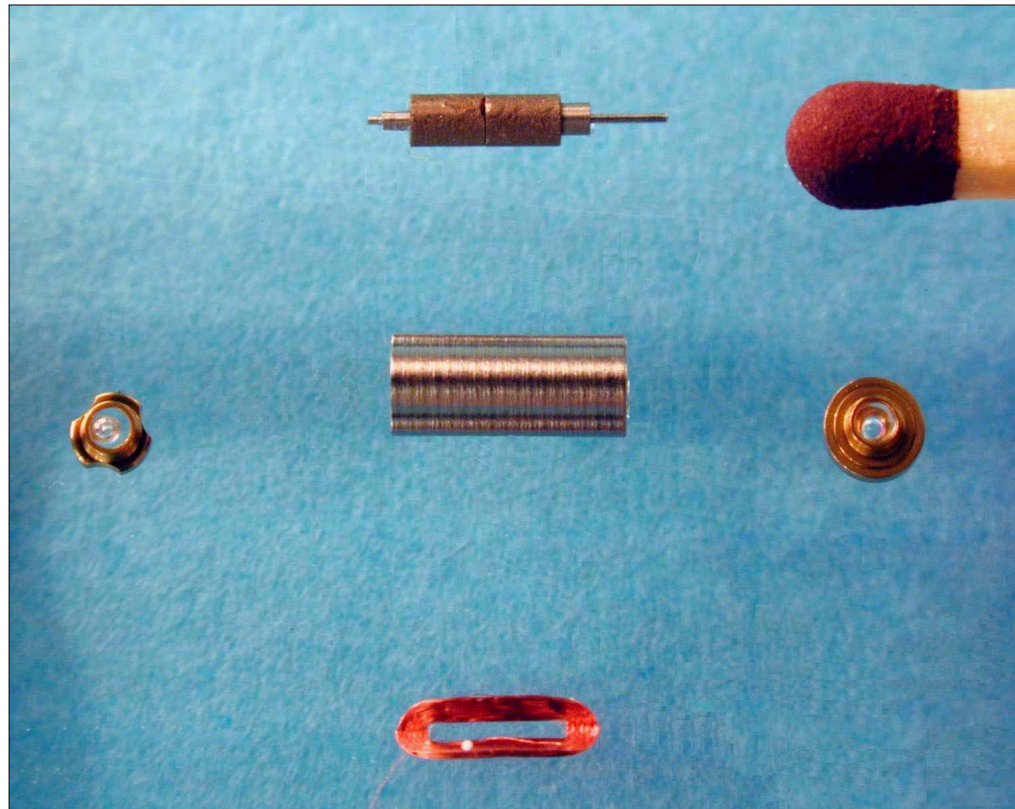


# Structure des moteurs synchrones

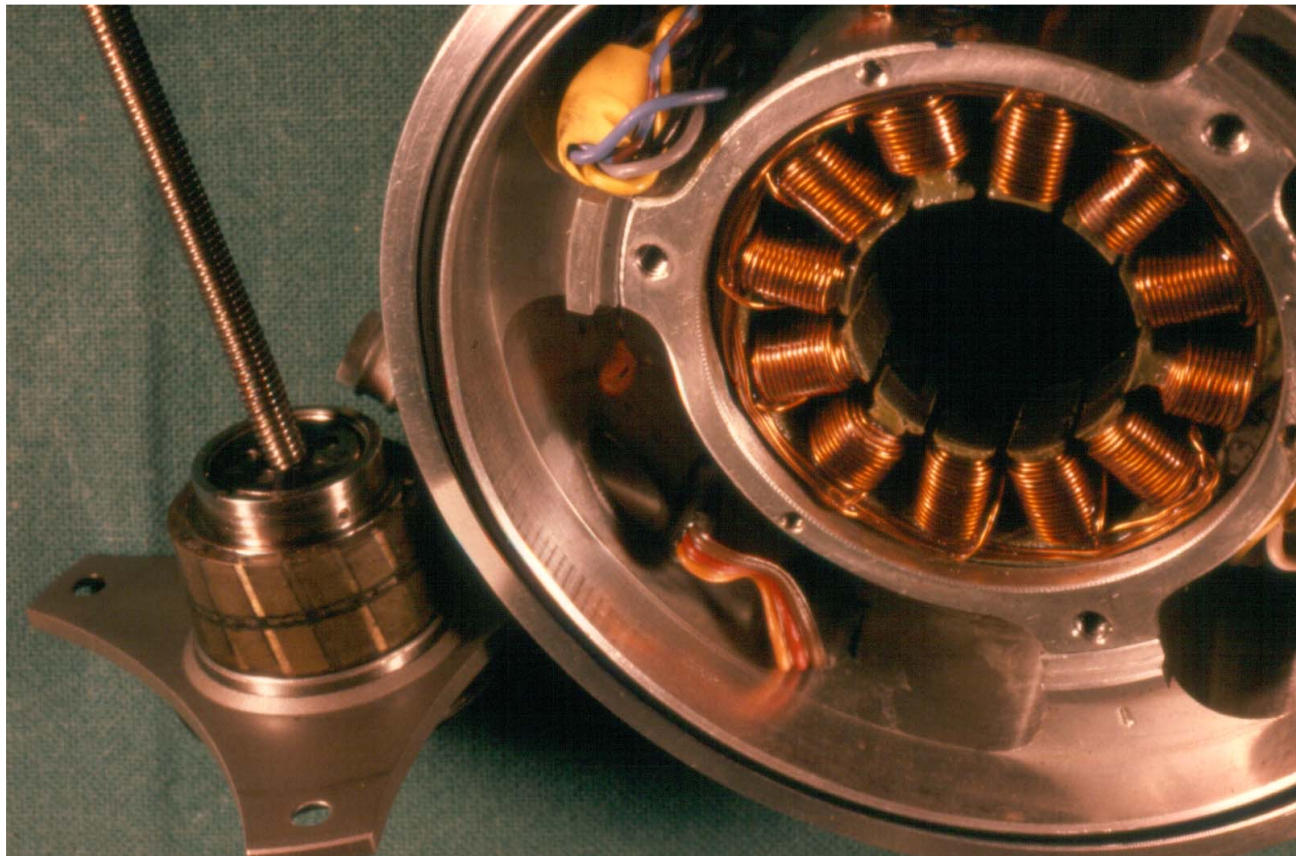




# Structure des moteurs synchrones



# Structure des moteurs synchrones



# Conclusion

---

- Pour les petits moteurs synchrones, l'aimant permanent est intéressant
- Une grande diversité de possibilité est offerte en changeant les nombres de phase, pôle et encoches
- Pour les petits moteurs, un bobinage concentrique est souvent utilisé pour diminuer la longueur des têtes de bobine